



Politechnika Warszawska
Wydział Samochodów i Maszyn Roboczych

Wydział Samochodów i Maszyn Roboczych Politechniki Warszawskiej
zaprasza na
II Międzynarodową Konferencję
„Systemy Mechatroniczne Pojazdów i Maszyn Roboczych”

która odbędzie się w dniu 2 czerwca 2009 r. w Warszawie na Wydziale Samochodów i Maszyn Roboczych Politechniki Warszawskiej w gmachu Samochodów i Ciągników przy ul. Narbutta 84, sala 3.11

Komitet Naukowy Konferencji

prof. nzw. dr hab. inż. Mariusz OLSZEWSKI – przewodniczący	mgr inż. Jan NOWAK
dr inż. Michał BARTYŚ	prof. nzw. dr hab. inż. Andrzej PIĘTAK
dr Włodzimierz BRAMOWICZ	mgr inż. Ryszard RACZYŃSKI
mgr inż. Ryszard COTA	prof. dr hab. inż. Stanisław RADKOWSKI
mgr inż. Cezary DROSZCZ	Rajesh K. SING
dr inż. Mirosław GIDLEWSKI	prof. zw. dr hab. inż. Jan SZLAGOWSKI
dr Stefan GÓRALCZYK	prof. dr hab. Andrzej TYLIKOWSKI
prof. nzw. dr hab. inż. Wiesław GRZESIKIEWICZ	dr inż. Andrzej WOJCIECHOWSKI
mgr inż. Ryszard KĘDZIA	mgr inż. Emil WOLSKI
prof. nzw. dr hab. inż. Stanisław KRUCZYŃSKI	dr inż. Zbigniew ŻEBROWSKI
prof. dr hab. inż. Zbigniew LOZIA	mgr inż. Adam ŻURAWSKI
prof. nzw. dr hab. inż. Sławomir LUFT	
dr inż. Andrzej MUSZYŃSKI	

Komitet Organizacyjny Konferencji

prof. dr hab. inż. Stanisław RADKOWSKI – przewodniczący	mgr Piotr PAJESTKA
dr inż. Michał BARTYŚ	mgr inż. Krzysztof SZCZUROWSKI
dr inż. Wiktor DANILCZYK	dr inż. Zbigniew ŻEBROWSKI
dr inż. Jacek DYBAŁA – sekretarz	

Międzynarodowa Konferencja „Systemy Mechatroniczne Pojazdów i Maszyn Roboczych” jest kontynuacją Międzynarodowego Sympozjum „Mechatronika samochodowa – problemy edukacji” zorganizowanego przez Wydział SiMR PW w dniu 7 kwietnia 2006 i poświęconego szeroko rozumianej problematyce nauczania zawodowego mechatroniki samochodowej.

Współczesny pojazd, będąc produktem powszechnego użycia, generującym znaczne koszty użytkowania (bezpośrednie i pośrednie: skażenie środowiska, zagrożenie zdrowia i życia) angażuje znaczący potencjał społeczno-gospodarczy. Jest także wyznacznikiem postępu cywilizacyjnego. Pojazdy stają się złożonymi systemami, wzajemnie przenikających się zamkniętych układów automatycznej regulacji, bardzo zróżnicowanych parametrów optymalizujących pracę silnika, systemów bezpieczeństwa biernego i czynnego pojazdu, oraz systemów komfortu jego użytkowania. Jest także produktem mechanicznym, elektronicznym i informatycznym jednocześnie, z minimum 10 letnią perspektywą eksploatacji w pogarszającym

się stanie sprawności technicznej. Obsługa i naprawa tak złożonego obiektu, jakim staje się współczesny samochód, niesie za sobą nowe wyzwania diagnostyczne oraz edukacyjne.

Konferencja została podzielona na trzy części:

- część pierwszą, w której wygłoszone będą przez pracowników czołowych ośrodków naukowych referaty zamawiane dotyczące istotnych problemów budowy i eksploatacji nowoczesnych systemów mechatronicznych pojazdów i maszyn roboczych na przykładzie wielozadaniowej autonomicznej platformy transportowej;
- część drugą, obejmującą prezentacje wybranych firm i ich propozycji naukowo-edukacyjnych w zakresie systemów mechatronicznych;
- część trzecią, w której poruszone zostaną problemy kształcenia w zakresie techniki samochodowej i systemów mechatronicznych na poziomie ponadgimnazjalnym i wyższym.

Plan konferencji (10⁰⁰ ÷ 15²⁰)

Rozpoczęcie Konferencji

10⁰⁰ Otwarcie Konferencji

Sesja pierwsza (10¹⁰ ÷ 11⁴⁰)

10¹⁰ dr inż. Zbigniew NITA, dr inż. Janusz EWERTOWSKI

„Autonomiczne i sterowane pojazdy pola walki”

10³⁰ prof. nzw. dr hab. inż. Andrzej PIĘTAK, mgr Maciej MIKULSKI

„Autonomiczne systemy nawigacji pojazdów bezzałogowych”

10⁵⁰ prof. nzw. dr hab. inż. Leon SWĘDROWSKI

„Propozycja układu sterowania napędem platformy czterokołowej”

11¹⁰ prof. dr hab. inż. Stanisław RADKOWSKI

„Układy jezdne wielozadaniowych platform transportowych”

11³⁰ Podsumowanie sesji

Przerwa (11⁴⁰ ÷ 12⁰⁰)

Sesja druga (12⁰⁰ ÷ 13²⁰)

12⁰⁰ G.U.N.T. Gerätebau GmbH

12²⁰ National Instruments

12⁴⁰ Mechatronika Wyposażenie Dydaktyczne Sp. z o.o.

13⁰⁰ Brüel & Kjaer

Przerwa (13²⁰ ÷ 14⁰⁰)

Sesja trzecia (14⁰⁰ ÷ 15¹⁰)

14⁰⁰ mgr inż. Ryszard RACZYŃSKI

„Problemy kształcenia z zakresu techniki samochodowej na poziomie ponadgimnazjalnym”

14²⁰ mgr inż. Sławomir KASPRZAK

„Problemy kształcenia z zakresu mechatroniki na poziomie ponadgimnazjalnym”

14⁴⁰ Dariusz KNAPEK, EC Test Systems Sp. z o.o.

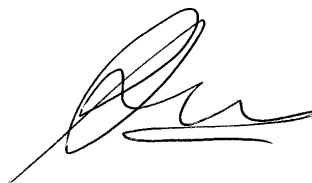
„AMESim – modelowanie mechatroniczne”

15⁰⁰ Podsumowanie sesji

Zakończenie Konferencji

15¹⁰ Podsumowanie i zamknięcie Konferencji

Przewodniczący Komitetu Organizacyjnego Konferencji



prof. dr hab. inż. Stanisław RADKOWSKI